

## Übungsblatt 4

### Aufgabe 1

Es seien  $K$  ein Körper,  $V$  ein endlich-dimensionaler  $K$ -Vektorraum und  $f, g : V \rightarrow V$  Endomorphismen mit  $g^2 = \text{id}$  und  $f^2 = a \cdot f$  für ein gewisses  $a \in K \setminus \{0\}$ . Geben Sie alle möglichen Eigenwerte von  $f, g$  für  $K = \mathbb{C}$  an.

### Aufgabe 2

Betrachten Sie den Endomorphismus  $f : K^n \rightarrow K^n$  mit  $f(e_j) = e_{j+1}$  und  $f(e_n) = e_1$ , wobei  $(e_j)_i = \delta_{ji}$  den jeweiligen Einheitsvektor darstellt.

- (a) Zeigen Sie, dass das charakteristische Polynom  $\chi_f(\lambda) = (-1)^n(\lambda^n - 1)$  ist.
- (b) Geben Sie für  $K = \mathbb{C}$  alle Eigenwerte  $\lambda$  von  $f$  und jeweils einen zugehörigen Eigenvektor  $v_\lambda$  an.

### Aufgabe 3

- (a) Zeigen Sie, dass die Eigenwerte einer Matrix  $A \in \text{Mat}(2, 2, K)$  gilt

$$\lambda_{1,2} = \frac{1}{2} \left[ \text{tr}(A) \pm \sqrt{\text{tr}(A)^2 - 4 \det(A)} \right].$$

Hier bezeichnet  $\text{tr}(A) = \sum_{i=1}^{\dim(A)} A_{ii}$  die *Spur* von  $A$ .

- (b) Sei  $\mathbb{R}^n$  ein euklidischer Vektorraum mit dem Standardskalarprodukt.  
Zeigen Sie: Falls  $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{R})$  diagonalisierbar ist und die Eigenvektoren von  $A$  eine Orthonormalbasis von  $\mathbb{R}^n$  bilden, dann ist  $A$  symmetrisch, d.h.  $A^T = A$ .
- (c) Diagonalisieren Sie die folgenden Matrizen oder begründen Sie, warum sie nicht diagonalisierbar sind.

a)  $\begin{pmatrix} 2020 & 2021 \\ 2021 & 2020 \end{pmatrix}$       b)  $\begin{pmatrix} 1 & 2021 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$       c)  $\begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 5 & 3 \end{pmatrix}$       d)  $\begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$

### Aufgabe 4

Sei  $V$  ein endlich-dimensionaler  $K$ -Vektorraum und  $f \in \text{End}(V)$ .  
Zeigen Sie, dass  $f = \lambda \text{id}$  für ein  $\lambda \in K$  genau dann ist, wenn jeder Vektor  $v \in V \setminus \{0\}$  ein Eigenvektor von  $f$  ist.

### Aufgabe 5

Bestimmen Sie die Eigenwerte und Eigenräume der folgenden Matrizen:

$$A = \begin{pmatrix} -3 & -4 & -9 & -2 \\ 7 & 8 & 11 & 4 \\ -2 & -2 & 0 & -2 \\ -9 & -9 & 1 & -7 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 4 & -1 & 1 & -2 \\ -2 & 3 & -1 & 2 \\ -8 & 4 & -2 & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

## Aufgabe 6

Die Spur haben Sie bereits in mehreren Übungen verwendet:

$$\operatorname{tr}(A) = \sum_{i=1}^n A_{ii}, \quad A \in \operatorname{Mat}(n, n, K)$$

- Zeigen Sie, dass die Argumente der Spur zyklisch vertauschbar sind, also  $\operatorname{tr}(A_1 \cdots A_k) = \operatorname{tr}(A_k A_1 \cdots A_{k-1})$ , falls alle  $A_i$  die gleiche Dimension haben, und ferner, dass die Spur damit invariant unter Basiswechsel ist.
- Folgern Sie daraus, dass die Spur einer diagonalisierbaren Matrix die Summe ihrer Eigenwerte ist.
- Zeigen Sie, dass die Determinante einer diagonalisierbaren Matrix das Produkt ihrer Eigenwerte ist.

*Anmerkung:* Im Allgemeinen ist die Diagonalisierbarkeit keine Voraussetzung für diese Eigenschaften. Wir wollen diese jedoch der Einfachheit halber hier behalten.

## Aufgabe 7

Betrachten Sie den Untervektorraum  $W = \operatorname{span}(1, x, x^2) \subseteq V = \mathbb{R}[x]$ . Wir definieren folgende Abbildung:

$$u : V \times V \rightarrow \mathbb{R}, \quad (f, g) \mapsto \int_0^1 f(x)g(x) dx$$

- Zeigen Sie, dass  $W$  tatsächlich ein Untervektorraum ist.
- Zeigen Sie, dass  $u$  ein Skalarprodukt definiert.
- Wir definieren nun einen weiteren Untervektorraum  $U = \operatorname{span}(1 - x, x - x^2) \subset W$  (dies muss nicht gezeigt werden). Geben Sie den zugehörigen orthogonalen Raum  $U_\perp := \{w \in W \mid \langle w, v \rangle_u = 0 \quad \forall v \in U\}$  in Bezug auf das Skalarprodukt  $u$  an.

*Hinweis:* Geben Sie eine Basis von  $U$  in Vektorschreibweise an und finden Sie die Matrix  $A$ , welche in dieser Form das Skalarprodukt definiert  $u(w, v) = w^T A v$ .

## Aufgabe 8

Gegeben sei

$$A(\phi) = \begin{pmatrix} \cos(\phi) & -\sin(\phi) \\ \sin(\phi) & \cos(\phi) \end{pmatrix} \in \operatorname{Mat}(2, 2, \mathbb{R}), \quad \phi \in \mathbb{R}.$$

- Diagonalisieren Sie  $A$ , indem Sie eine Diagonalmatrix  $D \in \operatorname{Mat}(2, 2, \mathbb{C})$  und eine Basiswechsellmatrix  $C \in \operatorname{Mat}(2, 2, \mathbb{C})$  angeben, sodass  $D = C^{-1} A C$ .
- Benutzen Sie dieses Ergebnis, um zu zeigen, dass  $A(\phi)$  eine Drehmatrix um den Winkel  $\phi \in \mathbb{R}$  ist, d.h. dass  $\|A(\phi)v\| = \|v\|$ ,  $\langle v, A(\phi)v \rangle = \cos(\phi)\|v\|^2$  für alle  $v \in \mathbb{R}^2$  und  $A(\phi)A(\psi) = A(\phi + \psi)$  für alle  $\phi, \psi \in \mathbb{R}$  gilt.

*Hinweis:* Die Norm werde durch das Standardskalarprodukt induziert.

## Aufgabe 9

Das Matrixexponential ist definiert über

$$e^A = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{A^k}{k!}.$$

Zeigen Sie:

- Ist  $D = \operatorname{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  eine Diagonalmatrix, dann ist  $e^D = \operatorname{diag}(e^{\lambda_1}, \dots, e^{\lambda_n})$ .
- Ist  $A$  diagonalisierbar, dann gilt

$$\det(e^A) = e^{\operatorname{tr}(A)}, \quad \operatorname{tr}(e^A) := \sum_{i=1}^{\dim(A)} A_{ii}.$$

## Aufgabe 10

Wir betrachten den euklidischen Vektorraum  $\mathbb{R}^4$  mit dem Standardskalarprodukt. Es sei  $W$  der Spann der folgenden Vektoren:

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Finden Sie eine Basis von  $W_{\perp}$ , indem Sie die Vektoren zu einer Basis des  $\mathbb{R}^4$  ergänzen und das Gram-Schmidt'sche Orthogonalisierungsverfahren anwenden.

## Aufgabe 11

Wir betrachten den euklidischen Vektorraum  $\mathbb{R}^3$  mit dem Standardskalarprodukt. Die Matrix

$$U = \frac{1}{30} \begin{pmatrix} 20 & 4 & 22 \\ 20 & 10 & -20 \\ -10 & 28 & 4 \end{pmatrix}$$

definiert eine lineare Abbildung  $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ . Das ist eine Drehung (muss nicht gezeigt werden!). Was ist die Achse dieser Drehung und was ist der Kosinus des Drehwinkels?

## Aufgabe 12

Sei  $V$  ein  $\mathbb{R}$ -Vektorraum mit Skalarprodukt  $\langle \cdot, \cdot \rangle_V$  und  $v := \{v_j\}_{1 \leq j \leq n}$  eine Orthonormalbasis bezüglich dieses Skalarprodukts. Weiterhin bezeichne  $\phi_V : V \rightarrow \mathbb{R}^n$  die Koordinatenabbildung bezüglich  $v$ .

(a) Seien  $a, b \in V$  beliebig, aber fest, und  $\langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathbb{R}^n}$  bezeichne das Standardskalarprodukt im  $\mathbb{R}^n$ . Zeigen Sie, dass dann gilt  $\langle a, b \rangle_V = \langle \phi_V(a), \phi_V(b) \rangle_{\mathbb{R}^n}$ .

(b) Zeigen Sie:

$$a \perp b \iff \phi_V(a) \perp \phi_V(b) \quad \forall a, b \in V$$

(c) Warum sind die Aussagen in den vorigen Teilaufgaben falsch, falls  $v$  keine Orthonormalbasis ist? Nennen Sie ein Gegenbeispiel.

## Aufgabe 13

Die Vektoren  $v_1 = (0, i, 1)^T$  und  $v_2 = (2, -i, 1 + i)^T$  spannen einen zweidimensionalen Unterraum des  $\mathbb{C}^3$  auf. Bestimmen Sie zunächst eine Orthonormalbasis des Unterraums, wobei auf  $\mathbb{C}^3$  das Standardskalarprodukt zugrundegelegt wurde.

Zeigen Sie, dass  $w = (2, 1/2, 2 + i/2)^T$  in diesem Unterraum liegt und stellen Sie  $w$  als Linearkombination der Vektoren der von Ihnen gefundenen Orthonormalbasis dar.