

3. Lineare Abbildungen

Vektorräume werden auch linear Räume genannt.

Die wichtigsten Abbildungen zwischen ihnen sind lineare Abbildungen

$$f: V \rightarrow W \text{ mit } f(x + \lambda y) = f(x) + \lambda f(y) \quad \forall x, y \in V, \lambda \in K.$$

→ Übungen: Beispiele

Satz 3.1: Lineare Fortsetzung V und W seien K -VR.

Seien x_1, \dots, x_n eine Basis von V und y_1, \dots, y_n beliebige Vektoren in W . Dann existiert genau eine lineare Abbildung

$$f: V \rightarrow W \text{ mit } f(x_i) = y_i \quad \forall i \in \{1, \dots, n\}.$$

Beweis: Eindeutigkeit → Übungen

Existenz: Sei $x \in V$ beliebig. Bezgl. ob. Basis $\{x_i\}_{i=1}^n$ hat x die eindeutigen(!) Koordinaten $\alpha_j := x = \sum_{j=1}^n \alpha_j x_j$. Definiere nun $f: V \rightarrow W, x \mapsto \sum_{j=1}^n \alpha_j y_j$, welches wohldefiniert ist.

$$\text{Es gilt } f(x_i) = \sum_{j=1}^n \delta_{ij} y_j = y_i \quad \text{für alle } i \in \{1, \dots, n\}.$$

$$\alpha_j = \delta_{ij}$$

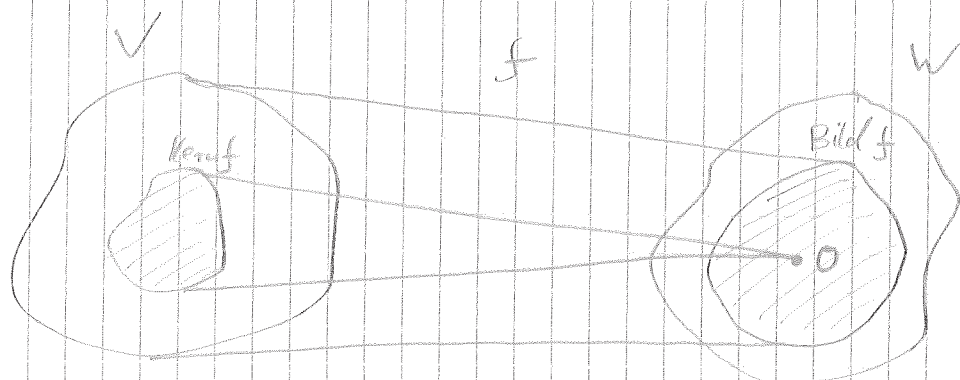
Zeige noch, dass f linear ist:

$$\begin{aligned} f(x + \lambda x') &= f\left(\sum_{j=1}^n \alpha_j x_j + \lambda \sum_{j=1}^n \alpha'_j x_j\right) = \\ &= f\left(\sum_{j=1}^n (\alpha_j + \lambda \alpha'_j) x_j\right) \stackrel{\text{Def. von } f}{=} \sum_{j=1}^n (\alpha_j + \lambda \alpha'_j) y_j = \\ &= \sum_{j=1}^n \alpha_j y_j + \lambda \sum_{j=1}^n \alpha'_j y_j = f(x) + \lambda f(x') \quad \checkmark \end{aligned}$$

Definition 3.2: Sei $f: V \rightarrow W$ linear. Dann heißt

$f(V) := \text{Bild}(f) \subseteq W$ das Bild von f , und

$f^{-1}(\{0\}) := \text{Kern}(f) \subseteq V$ das Kern von f .



Lemma 3.3: $\text{Bild}(f)$ und $\text{Kern}(f)$ sind UVR von V bzw. W .

Damit ist der „Rang“ einer Abbildung wohldefiniert:

Definition 3.4: Sei $f: V \rightarrow W$ linear. Der Rang von f ist

$$\text{Rang}(f) := \dim \text{Bild}(f)$$

Lemma 3.5: f surjektiv $\Leftrightarrow \text{Rang}(f) = \underset{\text{an}}{\dim} W$

Beweis: „ \Rightarrow “ $\text{Rang}(f) = \dim \text{Bild}(f) \stackrel{\downarrow}{=} \dim W \checkmark$

„ \Leftarrow “ Sei $\{y_1, \dots, y_n\}$ eine Basis von $\text{Bild}(f)$, wobei $n = \text{Rang}(f) = \dim W$. Mit dem Basiserweiterungsatz 2.14 folgt ($\{y_1, \dots, y_n\}$ sind linear unabhängige Vektoren in W), dass $\{y_1, \dots, y_n\}$ bereits eine Basis von W ist. Daher $\text{Bild}(f) = W$, d.h. f surjektiv. \blacksquare

Lemma 3.6: f injektiv $\Leftrightarrow \text{Kern } f = \{0\}$

Beweis: „ \Rightarrow “ Sei $x \in \text{Kern}(f)$, d.h. $f(x) = 0$. Da f linear ist, folgt $f(0) = 0$, denn $f(0) = f(\lambda \cdot 0) = \lambda \cdot f(0) \quad \forall \lambda \in K$. Da f injektiv ist, muss $x = 0$ sein.

„ \Leftarrow “ Seien $x, y \in V$ mit $f(x) = f(y)$. Zu zeigen: $x = y$. Da f linear ist, folgt $0 = f(x) - f(y) = f(x - y)$, d.h. $x - y \in \text{Kern}(f)$. Nach Voraussetzung ist also $x - y = 0$, d.h. $x = y$. \blacksquare

\Rightarrow Übungen: Kern/Bild bestimmen

Lemma 3.7: Sei $f: V \rightarrow W$ linear und injektiv und $\{x_i\}_{i=1}^n \subseteq V$ linear unabhängig. Dann sind $\{f(x_1), \dots, f(x_n)\}$ linear unabhängig.

Beweis: Sei $\sum_{i=1}^n \alpha_i f(x_i) = 0$. Da f linear ist, folgt $f(\sum_{i=1}^n \alpha_i x_i) = 0$. Da f injektiv ist, folgt $\sum_{i=1}^n \alpha_i x_i = 0$, was $\alpha_i = 0$ impliziert. \square

Dimensionsformel / Kern-Bild-Satz 3.8:

Sei $\dim V < \infty$ und $f: V \rightarrow W$ linear. Dann gilt:

$$\dim V = \dim \ker(f) + \text{Rang}(f)$$

Korollar 3.9: Seien $\dim V = \dim W < \infty$, $f: V \rightarrow W$ linear.

f injektiv $\Leftrightarrow f$ surjektiv $\Leftrightarrow f$ bijektiv.

Definition 3.10: Ein K -VR V heißt direkte Summe der

UVR U und U' , falls

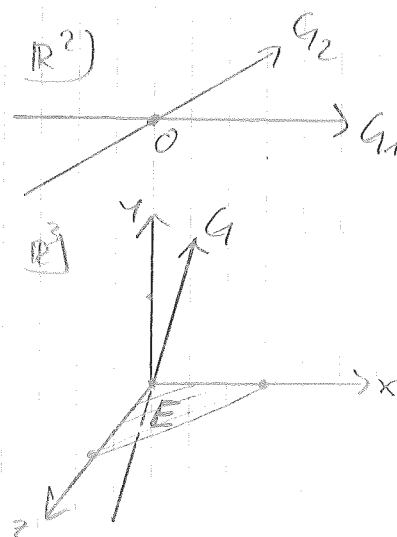
- i) $U + U' = V$ (vgl. Definition 2.9 als Vektorraumsumme)
- ii) $U \cap U' = \{0\}$

Man schreibt $V = U \oplus U'$ und nennt U (U') ein VR-Komplement von U' (U).

Beispiele:

1) $\mathbb{R}^2 = G_1 \oplus G_2$ für je zwei verschiedene Geraden durch (0)

2) $\mathbb{R}^3 = E \oplus G$ für jede Ebene E und Gerade G mit $0 \in G, 0 \in E$ und $G \not\subseteq E$.



Behandle nun die lineare Gleichung $f(x) = b$ für
 $f: V \rightarrow W$, linear, $b \in W$.

- i) f heißt homogen, falls $b = 0$.
 f wird gelöst $\Leftrightarrow x \in \text{Kern}(f)$
- ii) f heißt inhomogen, falls $b \neq 0$.
 f ist lösbar $\Leftrightarrow b \in \text{Bild}(f)$

iii) Die allgemeine Lösung ist

$$f^{-1}(\{b\}) = x_0 + \text{Kern}(f),$$

wobei x_0 eine spezielle (partikuläre) Lösung von $f(x) = b$ ist.

Beweis zu iii): " \supseteq " Sei $x = x_0 + z$ mit $z \in \text{Kern}(f)$, dann

$$\text{ist } f(x) = f(x_0) + f(z) = b, \text{ also } x \in f^{-1}(\{b\}).$$

" \subseteq " Sei $x \in V$ eine Lösung, d.h. $f(x) = b$. Da $f(x_0) = b$ ebenfalls gilt, folgt $f(x) = f(x_0) \Rightarrow 0 = f(x) - f(x_0) = f(x - x_0)$
 $\Rightarrow x - x_0 =: z \in \text{Kern}(f)$ und die Lösung hat die Form $x = x_0 + z$,
 d.h. $x \in x_0 + \text{Kern}(f)$. ✍

Lemma 3.11: Sei $\dim V = \dim W < \infty$. Dann sind äquivalent:

- a) $f(x) = b$ hat für jedes $b \in W$ eine Lösung, d.h. f surjektiv.
 b) $f(x) = 0$ hat nur die Lösung $x = 0$, d.h. f injektiv.
 Gilt a) oder b), so hat $f(x) = b$ für jedes $b \in W$ genau eine Lösung, d.h. f bijektiv.

Beweis: Folgt aus Lemma 3.9. ✍

Die Lösungen von $f(x) = b$ können als „verschiebbarer“ UVR von V aufgefasst werden:

Definition 3.12: Sei V ein K -VR und $U \subseteq V$ ein UVR und $a \in V$. Man nennt
 $a + U := \{a + u : u \in U\}$ einen affinen Unterraum von V .

Bemerkung:

- i) $a + U$ ist ein UVR von $V \iff a = 0$.
 ii) Die Lösungsmenge von $f(x) = b$ ist der affine Raum $x_0 + \text{Kern}(f)$, wobei $f(x_0) = b, x_0 \in V$.

Betrachtet man alle linearen Abbildung $f: V \rightarrow W$ zwischen K -VR V und W , so bilden sie die Menge $\text{Hom}(V, W)$, die Menge aller Homomorphismen zwischen V und W .

Lemma 3.13: $\text{Hom}(V, W)$ ist ein UVR von W^V versehen mit der punktweisen Verknüpfung.

Beweis: Die Nullabbildung $0 \in W^V$. Zu zeigen ist, dass für $f, g \in \text{Hom}(V, W)$ auch $f + \lambda g \in \text{Hom}(V, W)$ gilt:

$$\begin{aligned} (f + \lambda g)(x + \alpha y) &\stackrel{\text{p.w.}}{=} f(x + \alpha y) + \lambda g(x + \alpha y) = \\ &\stackrel{\text{L. 3.11}}{=} f(x) + \alpha f(y) + \lambda g(x) + \lambda \alpha g(y) = \\ &= f(x) + \lambda g(x) + \alpha (f(y) + \lambda g(y)) = \\ &= (f + \lambda g)(x) + \alpha (f + \lambda g)(y) \quad \checkmark \end{aligned}$$

~üby: für α nachweisen

Definition 3.14: $f \in \text{Hom}(V, W)$ heißt (VR-) Isomorphismus, falls f bijektiv ist. V und W heißen isomorph, falls es einen Isomorphismus $f: V \rightarrow W$ gibt. Man schreibt $V \cong W$.

Lemma 3.15: f Isomorphismus $\implies f^{-1}$ Isomorphismus

~übyen

Lemma 3.16: Seien V, W K -VR und $\dim V < \infty$. Dann

$$V \subseteq W \Leftrightarrow \dim V = \dim W,$$

d.h. endlich-dimensionale K -VR sind bereits durch die Angabe ihrer Dimension eindeutig bestimmt.


Anderes gesagt: Jedes \mathbb{R} -VR mit drei Dimensionen ist bis auf Urbemessung (bis auf Isomorphie) als \mathbb{R}^3 .

Definition 3.17: $\text{Aut}(V)$ bezeichnet die Menge aller Automorphismen von V , d.h. die Menge aller Isomorphismen $f: V \rightarrow V$ auf sich selbst. $\text{Aut}(V) \subseteq \text{Hom}(V, V)$.

Frage: Ist $\text{Aut}(V)$ ein UVR von $\text{Hom}(V, V)$?

→ NEIN, denn die Nullabbildung ist i.A. keine bijektive Abbildung; gilt nur für $V = \{0\}$.

Lemma 3.18: $\text{Aut}(V)$ ist eine Untergruppe der symmetrischen Gruppe $S(V) := \{f: V \rightarrow V, f \text{ bijektiv}\}$

Beweis: Untergruppennachweis // erforderlich: $e \in H, g, h \in H \Rightarrow g \circ h^{-1} \in H$.
 (Also: $e = \text{id}_V$ ✓) Ist $f, g \in \text{Aut}(V)$, dann ist g^{-1} ein Isomorphismus nach Lemma (3.15). Aus Üben ist $f \circ g^{-1}$ linear und auch wieder bijektiv, d.h. $f \circ g^{-1} \in \text{Aut}(V)$.
 Damit ist $\text{Aut}(V)$ Untergruppe von $\text{Hom}(V, V)$. 

Matrizen sind nichts anderes als ^{eine} elegante Art, lineare Abbildungen zu kommunizieren:

Seien V, W endlich-dimensionale K -VR mit $\dim V = n$, $\dim W = m$, mit Basen $\{v_i\}_{i=1}^n \subseteq V$ und $\{w_i\}_{i=1}^m \subseteq W$.

Beachte nun $f \in \text{Hom}(V, W)$: $f(v_i) \in W$ kann in der Basis von W eindeutig (!) dargestellt werden:

$$f(v_i) = \sum_{j=1}^m \alpha_{ji} w_j$$

Beachtet man nicht nur die Basis, sondern ein beliebiges

$$V \ni x = \sum_{i=1}^n \begin{pmatrix} \xi_i \\ \vdots \\ \xi_i \end{pmatrix} v_i, \text{ dann gilt auch } f(x) = \sum_{j=1}^m \eta_j w_j$$

Der Zusammenhang zwischen den ξ_i und η_j ist durch f gegeben:

$$\begin{aligned} f(x) &= f\left(\sum_{i=1}^n \xi_i v_i\right) = \sum_{i=1}^n \xi_i f(v_i) = \\ &= \sum_{i=1}^n \xi_i \sum_{j=1}^m \alpha_{ji} w_j = \sum_{j=1}^m \left(\sum_{i=1}^n \xi_i \alpha_{ji}\right) w_j \stackrel{!}{=} \sum_{j=1}^m \eta_j w_j \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \eta_j = \sum_{i=1}^n \alpha_{ji} \xi_i \quad \forall j = 1, \dots, m$$

Dies schreibt man als $\eta = A \xi$ mit der Matrix A , die zwischen den Koordinaten in V und W „vermittelt“.

Die Matrix A heißt die f darstellende Matrix oder Abbildungsmatrix für f (bzgl. der beiden Basen in V und W).

Beispiel: Man sagt „eine lineare Abbildung f ist bekannt, wenn man das Bild der Basis (von V) kennt“.

Beachte $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ mit den kanonischen Basen. Die zugehörige Abbildungsmatrix ist

$$A = \begin{pmatrix} | & | & \dots & | \\ f(e_1) & f(e_2) & \dots & f(e_n) \\ | & | & \dots & | \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{\overset{\# \text{ Zeilen}}{m} \times \underset{\# \text{ Spalten}}{n}}$$

Satz 3.19: Sei $A \in K^{m \times n}$. Dann ist $L_A: K^n \rightarrow K^m$,
 $x \mapsto L_A(x) = Ax$ eine lineare Abbildung.

Darstellungssatz 3.20: Seien V, W K -VR.

$$M: \text{Hom}(V, W) \rightarrow K^{m \times n}, \quad f \mapsto M(f)$$

$$L: K^{m \times n} \rightarrow \text{Hom}(K^m, K^n), \quad A \mapsto L_A$$

sind VR-Isomorphismen.

Interpretation: Matrizen stellen alle linearen Abbildungen zwischen V und W dar.

Bemerkung: i) Es gibt verschiedene lineare Abbildungen, die auf die gleiche Abbildungsmatrix $A \in K^{m \times n}$ führen.

ii) Die Abbildungsmatrix A ist Basis-abhängig!

Bemerkung: Die Matricenmultiplikation ist der Gedanke, dass sie die Verknüpfung von Homomorphismen in Abbildungsmatrizen übersetzt. D.h. für $A \in K^{m \times n}$, $B \in K^{p \times m}$ Abbildungsmatrizen von $f: V \rightarrow W$ und $g: W \rightarrow U$ (bzgl. entsprechende Basen) ist die Abbildungsmatrix von $h := g \circ f$ gegeben durch $C \in K^{p \times n}$ mit

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^m b_{ik} a_{kj}, \quad i \in \{1, \dots, p\}, \quad j \in \{1, \dots, n\}.$$

Man schreibt dafür $C = BA$

Da die zugrundeliegenden Homomorphismen assoziativ und distributiv sind, gilt dies auch für Matrizen.