

1 Drehimpulsalgebra

(a)

$$[L_z, x] = [xp_y - yp_x, x] = [xp_y, x] - [yp_x, x] = 0 - y[p_x, x] = i\hbar y$$

$$[L_z, y] = [xp_y - yp_x, y] = [xp_y, y] - [yp_x, y] = x[p_y, y] - 0 = -i\hbar x$$

$$[L_z, z] = [xp_y - yp_x, z] = [xp_y, z] - [yp_x, z] = 0 - 0 = 0$$

$$[L_z, p_x] = [xp_y - yp_x, p_x] = [xp_y, p_x] - [yp_x, p_x] = [x, p_x]p_y - 0 = i\hbar p_y$$

$$[L_z, p_y] = [xp_y - yp_x, p_y] = [xp_y, p_y] - [yp_x, p_y] = 0 - [y, p_y]p_x - 0 = -i\hbar p_x$$

$$[L_z, p_z] = [xp_y - yp_x, p_z] = [xp_y, p_z] - [yp_x, p_z] = 0 - 0 = 0$$

(b)

$$\begin{aligned} [L_z, L_x] &= [L_z, yp_z - zp_y] = [L_z, yp_z] - [L_z, zp_y] = [L_z, y]p_z + y \underbrace{[L_z, p_z]}_{=0} - \underbrace{[L_z, z]}_{=0}p_y - z[L_z, p_y]z \\ &= -i\hbar p_z + i\hbar p_x z = i\hbar(zp_x - xp_z) = i\hbar L_y \end{aligned}$$

Dies gilt auch für eine zyklische Vertauschung der Indizes, also $[L_x, L_y] = i\hbar L_z$ usw.

$$\begin{aligned} [L_x, L_y] &= [yp_z - zp_y, zp_x - xp_z] \\ &= [yp_z, zp_x] + [zp_y, xp_z] \\ &= y \underbrace{[p_z, z]}_{-i\hbar} p_x + x \underbrace{[z, p_z]}_{i\hbar} p_y \\ &= i\hbar(xp_y - yp_x) \\ &= i\hbar L_z \end{aligned}$$

Es können somit keine zwei Komponenten des Drehimpulses Gleichzeitig scharf gemessen werden.

(c)

$$\begin{aligned}
 [L_z, r^2] &= [L_z, x^2] + [L_z, y^2] + [L_z, z^2] \\
 &= x[L_z, x] + [L_z, x]x + y[L_z, y] + [L_z, y]y + z \underbrace{[L_z, z]}_{=0} + [L_z, z]z \\
 &= i\hbar yx + xi\hbar y + (-i\hbar x)y + y(-i\hbar x) = 0
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 [L_z, p^2] &= [L_z, p_x^2] + [L_z, p_y^2] + [L_z, p_z^2] \\
 &= p_x[L_z, p_x] + [L_z, p_x]p_x + p_y[L_z, p_y] + [L_z, p_y]p_y + p_z \underbrace{[L_z, p_z]}_{=0} + [L_z, p_z]p_z \\
 &= i\hbar p_y p_x + p_x i\hbar p_y + (-i\hbar p_x)p_y + p_y(-i\hbar p_x) = 0
 \end{aligned}$$

(d) Aus (c) folgt, dass alle drei Komponenten von L mit r^2 und p^2 kommutieren und somit auch mit dem gesamten Hamilton Operator, wenn

$$H = \frac{p^2}{2m} + V(\sqrt{r^2})$$

2 Dreidimensionale SG - sphärischer Potentialtopf

$$V(r) = \begin{cases} 0 & r > r_0 \\ -V_0 & r < r_0 \end{cases}$$

Es sei $V_0 > 0$. In dieser Aufgabe sollen die Wellenfunktionen der gebundenen Zustände gesucht werden.

→ Der Hamilton Operator lautet:

$$H = \frac{p^2}{2m} + V(r)$$

Der Impuls lässt sich in Kugelkoordinaten durch den Drehimpuls ausdrücken.

$$\left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \partial r (r^2 \partial r) + \frac{L^2}{2mr^2} + V(r) - E \right] \psi(r, \theta, \varphi) = 0$$

Somit lautet die Schrödingergleichung:

$$\begin{aligned}
 r < r_0 : & \quad \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \partial r (r^2 \partial r) + \frac{L^2}{2mr^2} - V_0 - E \right] \psi(r, \theta, \varphi) = 0 \\
 r > r_0 : & \quad \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \partial r (r^2 \partial r) + \frac{L^2}{2mr^2} - E \right] \psi(r, \theta, \varphi) = 0
 \end{aligned}$$

→ Nach Aufgabe 1c wissen wir also es gibt gemeinsame Eigenfunktion von H und L^2, L_z . Da wir die Eigenfunktionen von L^2 bereits kennen, machen wir als Lösung den Separationsansatz:

$$\psi(r, \theta, \varphi) = R(r)Y_{lm}(\theta, \varphi)$$

Damit folgt für

$$\begin{aligned} r < r_0 : & \quad \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \partial r (r^2 \partial r) + \frac{\hbar^2 l(l+1)}{2mr^2} - V_0 - E \right] R(r) = 0 \\ r > r_0 & \quad \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \partial r (r^2 \partial r) + \frac{\hbar^2 l(l+1)}{2mr^2} - E \right] R(r) = 0 \end{aligned}$$

→ Für den Rest der Aufgabe soll $l=0$ angenommen werden.

$$\Rightarrow \psi(r, \theta, \varphi) = R(r) \underbrace{Y_{00}(\theta, \varphi)}_{1/\sqrt{4\pi}} = R(r) \frac{1}{\sqrt{4\pi}}$$

$$\begin{aligned} r < r_0 : & \quad \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \partial r (r^2 \partial r) - V_0 - E \right] R(r) = 0 \\ r > r_0 & \quad \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \partial r (r^2 \partial r) - E \right] R(r) = 0 \end{aligned}$$

Um diese Gleichungen zu vereinfachen, substituieren wir wie in der Vorlesung:

$$R(r) = \frac{u(r)}{r} \quad \text{und} \quad \frac{1}{r^2} \partial r (r^2 \partial r) R(r) = \frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} u(r)$$

Damit reduziert sich die SG zu:

$$\begin{aligned} r < r_0 : & \quad \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dr^2} - V_0 - E \right] u(r) = 0 \\ r > r_0 & \quad \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dr^2} - E \right] u(r) = 0 \end{aligned}$$

Die allgemeine Lösung dieser Differentialgleichung für $u(r)$ ist nun einfach. Wir schreiben gleich die Lösung für $R(r)$ auf, wobei zur Lösung von $u(r)$ einfach ein Faktor $\frac{1}{r}$ hinzukommt (betrachte Substitution).

$$\psi(r) = \begin{cases} \frac{Ae^{ikr} + Be^{-ikr}}{r} & r < r_0 \\ \frac{Ce^{\kappa r} + De^{-\kappa r}}{r} & r > r_0 \end{cases}$$

Hierbei gilt: $k^2 = \frac{2m}{\hbar^2}(V_0 + \underline{E}_{<0})$ und $\kappa^2 = \frac{2m}{\hbar^2}|E|$ Man muss darauf achten, dass es sich um gebundene Zustände in einem Potentialtopf handelt, daher ist E negativ.

→ Nun betrachten wir die Randbedingungen an die Wellenfunktion.

- Da es sich um gebundene Zustände handelt, muss die Wellenfunktion für $r \rightarrow \infty$ verschwinden. Dies bedeutet, dass $C=0$ sein muss.
- Außerdem muss die Wellenfunktion im Ursprung endlich sein ($\frac{1}{r}$ -Abhängigkeit). Deshalb muss $A + B = 0$ sein. Mit diesen Bedingungen erhält man folgende Form der Lösung:

$$\psi(r) = \begin{cases} \frac{A \sin(kr)}{r} & r < r_0 \\ \frac{B e^{-\kappa r}}{r} & r > r_0 \end{cases}$$

- Wir müssen noch die Stetigkeit der Wellenfunktion und deren Ableitung bei $r = r_0$ berücksichtigen. Das liefert die Bedingung:

$$\frac{A \sin(kr_0)}{r_0} = \frac{B e^{-\kappa r_0}}{r_0}$$

$$A \frac{kr_0 \cos(kr_0) - \sin(kr_0)}{r_0^2} = B \frac{-\kappa r_0 e^{-\kappa r_0} - e^{-\kappa r_0}}{r_0^2}$$

→ Aus diesen Bedingungen können nun die Form der Wellenfunktion und die möglichen Energien der Bindung gewonnen werden können. Das obige Gleichungssystem lässt sich in der Form

$$M \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} = 0$$

schreiben. Ein solches Gleichungssystem besitzt nur dann eine nicht-triviale Lösungen, wenn $\text{Det}(M) = 0$. In unserem Fall folgt daraus die Bedingung:

$$\sin(kr_0)(1 + \kappa r_0)e^{-\kappa r_0} = e^{-\kappa r_0}(\sin(kr_0) - kr_0 \cos(kr_0))$$

Einige Umformungen bringen die Bedingung, aus der die Energie bestimmt werden kann

$$\tan(kr_0) = -\frac{k}{\kappa}$$

Die Wellenfunktion lautet in diesem Fall:

$$\psi(r) = \begin{cases} \frac{A \sin(kr)}{r} & r < r_0 \\ \frac{A \sin(kr_0) e^{-\kappa(r-r_0)}}{r} & r > r_0 \end{cases}$$

→ Die Normierungsbedingung lautet:

$$1 = |A|^2 \int_0^{r_0} dr \sin^2 kr + |A|^2 \sin^2 kr_0 \int_{r_0}^{\infty} dr e^{-\kappa(r-r_0)}$$

$$= |A|^2 \left(\frac{r_0}{2} - \frac{1}{4k} \sin 2kr_0 + \frac{\sin^2 kr_0}{\kappa} \right)$$

3 Elektron im Magnetfeld

(a) Zunächst bestimmt man die Eigenwerte und Eigenvektoren des Operators S_y . Diese

lauten:

$$\begin{aligned} \text{Eigenwert : } +\frac{\hbar}{2} \quad \text{Eigenvektor : } \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} \\ \text{Eigenwert : } -\frac{\hbar}{2} \quad \text{Eigenvektor : } \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Die Eigenvektoren in der Basis des Operators S_z lauten dann:

$$\begin{aligned} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} &= \frac{1}{\sqrt{2}}(|+\rangle + i|-\rangle) \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix} &= \frac{1}{\sqrt{2}}(|+\rangle - i|-\rangle) \end{aligned}$$

Der Zustand des Elektrons ist also:

$$|\psi(t=0)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+\rangle + i|-\rangle)$$

(b) Die zeitliche Entwicklung des Zustandes ist gegeben durch

$$\begin{aligned} |\psi(t)\rangle &= a(t)|+\rangle + b(t)|-\rangle \\ \Rightarrow a(t=0) &= \frac{1}{\sqrt{2}} \quad b(t=0) = \frac{i}{\sqrt{2}} \end{aligned}$$

Da sich das Elektron in einem konstanten magnetischen Feld B befindet, welches in z-Richtung zeigt, lautet der zugehörige Hamilton-Operator:

$$H = -\mu_b B S_z$$

Damit lösen wir die Schrödingergleichung

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle = H |\psi(t)\rangle$$

Es ergibt sich:

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \begin{pmatrix} a(t) \\ b(t) \end{pmatrix} = -\mu_b B \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a(t) \\ b(t) \end{pmatrix}$$

Dies sind zwei ungekoppelte gewöhnliche Differentialgleichungen erster Ordnung für die Koeffizienten $a(t)$ und $b(t)$. Sie lauten:

$$a'(t) = i \frac{\mu_b B}{2} a(t)$$

$$b'(t) = -i\frac{\mu_b B}{2}b(t)$$

Die Lösungen dieser Gleichungen sind:

$$a(t) = a(t=0)\exp(i\frac{\mu_b B}{2}t) = \frac{1}{\sqrt{2}}\exp(i\frac{\mu_b B}{2}t)$$

$$b(t) = b(t=0)\exp(-i\frac{\mu_b B}{2}t) = \frac{i}{\sqrt{2}}\exp(-i\frac{\mu_b B}{2}t)$$

(c) Die Wahrscheinlichkeit, das Elektron nach der Zeit t im Zustand $|+\rangle$ zu finden ist:

$$P_+ = \langle + | \psi(t) \rangle = |a(t=0)|^2 = \frac{1}{2}$$

Wie wir bereits in a gezeigt haben lautet der Eigenzustand mit Eigenwert $-\frac{\hbar}{2}$ bzgl. des Operator S_y :

$$\frac{1}{\sqrt{2}}(|+\rangle - i|-\rangle)$$

Das Elektron befindet sich in diesem Zustand, wenn

$$a(t) = a(t=0)\exp(i\frac{\mu_b B}{2}t) = \frac{1}{\sqrt{2}}\exp(i\frac{\mu_b B}{2}t) \stackrel{!}{=} c\frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$b(t) = b(t=0)\exp(-i\frac{\mu_b B}{2}t) = \frac{i}{\sqrt{2}}\exp(-i\frac{\mu_b B}{2}t) \stackrel{!}{=} -c\frac{i}{\sqrt{2}}$$

Dass heisst:

$$\exp(i\frac{\mu_b B}{2}t) = +c \quad \text{und} \quad \exp(-i\frac{\mu_b B}{2}t) = -c$$

Damit ist ein Spinflip nach der Zeit $t = \frac{\pi}{\mu_b B}$ möglich, wobei dann $c=i$ ist.

4 Spinmessung

Ein Elektron befinde sich in dem Spinzustand

$$\chi = A \begin{pmatrix} 1 - 2i \\ 2 \end{pmatrix} = A[(1 - 2i)|+\rangle + 2|-\rangle]$$

(a) Normierungsbedingung:

$$1 = |A|^2(1 + 2i, 2) \begin{pmatrix} 1 - 2i \\ 2 \end{pmatrix} = |A|^2(1 + 4 + 4) \Rightarrow A = \frac{1}{3}$$

- (b) S_z Messung: Der Spinor befindet sich in der S_z Basis. Die Eigenwerte können daher direkt abgelesen werden:

$$\frac{\hbar}{2} \text{ mit der W-keit } \frac{5}{9} \text{ und } -\frac{\hbar}{2} \text{ mit der W-keit } \frac{4}{9}$$

$$\text{Erwartungswert: } \langle S_z \rangle = \frac{5}{9} \frac{\hbar}{2} - \frac{4}{9} \frac{\hbar}{2} = \frac{\hbar}{18}$$

- (c) S_x Messung. Der Eigenvektor von S_x zum Eigenwert $\pm \frac{\hbar}{2}$ in der S_z - Basis lautet:

$$|\vec{x}, \pm\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+\rangle \pm |-\rangle)$$

Somit gilt:

$$\begin{aligned} P_{+x} &= |\langle \vec{x}, + | \chi \rangle|^2 \\ &= \frac{1}{29} |(\langle + | + \langle - |) \cdot ((1 - 2i) | + \rangle + 2 | - \rangle)|^2 \\ &= \frac{1}{18} |1 - 2i + 2|^2 \\ &= \frac{13}{18} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} P_{-x} &= |\langle \vec{x}, - | \chi \rangle|^2 \\ &= \frac{1}{29} |(\langle + | - \langle - |) \cdot ((1 - 2i) | + \rangle + 2 | - \rangle)|^2 \\ &= \frac{1}{18} |1 - 2i - 2|^2 \\ &= \frac{5}{18} \end{aligned}$$

$$\text{Erwartungswert: } \langle S_x \rangle = \frac{13}{18} \frac{\hbar}{2} - \frac{5}{18} \frac{\hbar}{2} = \frac{2\hbar}{9}$$

- (d) S_y Messung. Der Eigenvektor von S_y zum Eigenwert $\pm \frac{\hbar}{2}$ in der S_z - Basis lautet:

$$|\vec{y}, \pm\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+\rangle \pm i |-\rangle)$$

Somit gilt:

$$\begin{aligned} P_{+y} &= |\langle \vec{y}, + | \chi \rangle|^2 \\ &= \frac{1}{29} |(\langle + | - i \langle - |) \cdot ((1 - 2i) | + \rangle + 2 | - \rangle)|^2 \\ &= \frac{1}{18} |1 - 2i - 2i|^2 \\ &= \frac{17}{18} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 P_{-y} &= |\langle \vec{y}, - | \chi \rangle|^2 \\
 &= \frac{1}{29} |(\langle + | + i \langle - |) \cdot ((1 - 2i) | + \rangle + 2 | - \rangle)|^2 \\
 &= \frac{1}{18} |1 - 2i + 2i|^2 \\
 &= \frac{1}{18}
 \end{aligned}$$

Erwartungswert: $\langle S_y \rangle = \frac{17}{18} \frac{\hbar}{2} - \frac{1}{18} \frac{\hbar}{2} = \frac{4\hbar}{9}$

5 Kopplung von Drehimpulsen

→

$$\begin{aligned}
 S_- |s=1, m=0\rangle &= (S_{1-} + S_{2-}) \frac{1}{\sqrt{2}} (|\uparrow\downarrow\rangle + |\downarrow\uparrow\rangle) \\
 &= \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\underbrace{S_{1-} |\uparrow\downarrow\rangle}_{=\hbar|\downarrow\downarrow\rangle} + \underbrace{S_{1-} |\downarrow\uparrow\rangle}_{=0} + \underbrace{S_{2-} |\uparrow\downarrow\rangle}_{=0} + \underbrace{S_{2-} |\downarrow\uparrow\rangle}_{=\hbar|\downarrow\downarrow\rangle} \right) = \sqrt{2}\hbar |1, -1\rangle
 \end{aligned}$$

→

$$\begin{aligned}
 S_{\pm} |0, 0\rangle &= (S_{\pm 1} + S_{\pm 2}) \frac{1}{\sqrt{2}} (|\uparrow\downarrow\rangle - |\downarrow\uparrow\rangle) \\
 &= \frac{1}{\sqrt{2}} (S_{\pm 1} |\uparrow\downarrow\rangle - S_{\pm 1} |\downarrow\uparrow\rangle + S_{\pm 2} |\uparrow\downarrow\rangle - S_{\pm 2} |\downarrow\uparrow\rangle) = 0
 \end{aligned}$$

Durch anwenden des Auf- und Absteigeoperators können also keine weiteren Singlett Zustände erzeugt werden.

→

$$\begin{aligned}
 S^2 |11\rangle &= [S_1^2 + S_2^2 + 2S_1 \cdot S_2] |\uparrow\uparrow\rangle \\
 &= S_1^2 |\uparrow\uparrow\rangle + S_2^2 |\uparrow\uparrow\rangle + 2[S_{1x}S_{2x} |\uparrow\uparrow\rangle + S_{1y}S_{2y} |\uparrow\uparrow\rangle + S_{1z}S_{2z} |\uparrow\uparrow\rangle] \\
 &= \frac{3}{4}\hbar^2 |\uparrow\uparrow\rangle + \frac{3}{4}\hbar^2 |\uparrow\uparrow\rangle + 2 \left[\frac{\hbar}{2} \frac{\hbar}{2} |\downarrow\downarrow\rangle + \frac{i\hbar}{2} \frac{i\hbar}{2} |\downarrow\downarrow\rangle + \frac{\hbar}{2} \frac{\hbar}{2} |\uparrow\uparrow\rangle \right] \\
 &= \left(\frac{3}{4} + \frac{3}{4} + \frac{1}{2} \right) \hbar^2 |\uparrow\uparrow\rangle \\
 &= 2\hbar^2 |\uparrow\uparrow\rangle \\
 &= 1(1+1)\hbar^2 |\uparrow\uparrow\rangle
 \end{aligned}$$

Wobei ausgenutzt wurde:

$$\begin{aligned} S_x |\uparrow\rangle &= \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \frac{\hbar}{2} |\downarrow\rangle \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S_y |\uparrow\rangle &= \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ i \end{pmatrix} \\ &= \frac{i\hbar}{2} |\downarrow\rangle \end{aligned}$$

→

$$\begin{aligned} S^2 |1-1\rangle &= [S_1^2 + S_2^2 + 2S_1 \cdot S_2] |\downarrow\downarrow\rangle \\ &= S_1^2 |\downarrow\downarrow\rangle + S_2^2 |\downarrow\downarrow\rangle + 2[S_{1x}S_{2x} |\downarrow\downarrow\rangle + S_{1y}S_{2y} |\downarrow\downarrow\rangle + S_{1z}S_{2z} |\downarrow\downarrow\rangle] \\ &= \frac{3}{4}\hbar^2 |\downarrow\downarrow\rangle + \frac{3}{4}\hbar^2 |\downarrow\downarrow\rangle + 2 \left[\frac{\hbar\hbar}{2 \cdot 2} |\uparrow\uparrow\rangle + \frac{-i\hbar}{2} \frac{-i\hbar}{2} |\uparrow\uparrow\rangle + \frac{-\hbar}{2} \frac{-\hbar}{2} |\downarrow\downarrow\rangle \right] \\ &= \left(\frac{3}{4} + \frac{3}{4} + \frac{1}{2} \right) \hbar^2 |\downarrow\downarrow\rangle \\ &= 2\hbar^2 |\downarrow\downarrow\rangle \\ &= 1(1+1)\hbar^2 |\downarrow\downarrow\rangle \end{aligned}$$

Wobei ausgenutzt wurde:

$$\begin{aligned} S_x |\downarrow\rangle &= \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \frac{\hbar}{2} |\uparrow\rangle \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S_y |\downarrow\rangle &= \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} -i \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \frac{-i\hbar}{2} |\uparrow\rangle \end{aligned}$$