

Ferienkurs Elektrodynamik - WS 08/09

1 Spiegelladung für eine Kugel

Im Koordinatenursprung befinde sich eine metallische Kugel mit Radius a . Außerhalb der Kugel befinde sich im Abstand r vom Ursprung eine Ladung q . Bestimmen sie mit Hilfe der Spiegelladungsmethode das Potential außerhalb der Kugel.

Lösungsvorschlag:

Aus Symmetriegründen müssen der Koordinatenursprung, die Ladung q und die Spiegelladung q' auf einer Geraden liegen. Wir wählen nun das Koordinatensystem so, dass diese Gerade die x -Achse ist. Die Spiegelladung q' befindet sich im Abstand r' vom Ursprung innerhalb der Kugel. Nun müssen q' und r' bestimmt werden. Die Potentiale der Ladungen sind:

$$\phi_q(\mathbf{x}) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{|r\mathbf{e}_x - \mathbf{x}|} \quad \phi_{q'}(\mathbf{x}) = \frac{q'}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{|r'\mathbf{e}_x - \mathbf{x}|} \quad (1)$$

mit

$$|r\mathbf{e}_x - \mathbf{x}| = ((x-r)^2 + y^2 + z^2)^{1/2} = (|\mathbf{x}| + r^2 - 2xr)^{1/2} \quad (2)$$

Auf der Kugeloberfläche ($|\mathbf{x}| = a$) muss gelten:

$$\phi_q(\mathbf{x}) + \phi_{q'}(\mathbf{x}) = 0 \quad (3)$$

d.h. es muss für alle $x \in [-a, a]$ gelten:

$$\frac{q}{(a^2 + r^2 - 2xr)^{1/2}} = \frac{q'}{(a^2 + r'^2 - 2xr')^{1/2}} \quad (4)$$

insbesondere für $x = a$ und $x = -a$

$x = a$:

$$\Rightarrow \frac{q}{|a-r|} = \frac{q'}{|a-r'|} \quad \Rightarrow \frac{q}{r-a} = \frac{q'}{a-r'} \quad (5)$$

$x = -a$:

$$\Rightarrow \frac{q}{a+r} = \frac{q'}{a+r'} \quad (6)$$

Aus diesen zwei Gleichungen ergibt sich dann für r' und q' :

$$r' = \frac{a^2}{r} \quad q' = -q \frac{a}{r} \quad (7)$$

2 Dielektrikum

Betrachten Sie zwei konzentrische Kugelschalen mit Gesamtladung Q bzw. $-Q$ und Radius a bzw. b ($a < b$). Im Zwischenraum befinde sich ein Dielektrikum mit Dielektrizitätskonstante ϵ .

Berechnen Sie das elektrische Potential $\varphi(\mathbf{x})$, das elektrische Feld $\mathbf{E}(\mathbf{x})$ sowie die dielektrische Verschiebung $\mathbf{D}(\mathbf{x})$ im gesamten Raum.

Lösungsvorschlag:

Wir unterteilen den Raum in drei Bereiche:

$$\text{I: } r < a \quad \text{II: } a < r < b \quad \text{III: } r > b \quad (8)$$

Zuerst berechnen wir die dielektrische Verschiebung über $\int_V d^3x \nabla \cdot \mathbf{D} = \int_{\partial V} dA \mathbf{D} = \int_V d^3x \rho_f$:

$$\text{I: } \mathbf{D}_I = 0 \quad \text{II: } \mathbf{D}_{II} = \frac{Q}{4\pi r^3} \mathbf{x} \quad \text{III: } \mathbf{D}_{III} = 0 \quad (9)$$

Da das Medium als linear und isotrop angenommen wird gilt: $\mathbf{D} = \epsilon_0 \epsilon_r \mathbf{E}$

$$\text{I: } \mathbf{E}_I = 0 \quad \text{II: } \mathbf{E}_{II} = \frac{Q}{4\pi \epsilon_0 \epsilon_r r^3} \mathbf{x} \quad \text{III: } \mathbf{E}_{III} = 0 \quad (10)$$

Das Potential berechnet sich über $-\nabla\phi = \mathbf{E}$. Außerdem muss das Potential stetig sein. Unter der Verwendung von $-\nabla \frac{1}{r} = \frac{\mathbf{x}}{r^3}$ folgt:

$$\text{I: } \phi_I = c_1 \quad \text{II: } \phi_{II} = \frac{Q}{4\pi \epsilon_0 \epsilon_r} \frac{1}{r} + c_2 \quad \text{III: } \phi_{III} = c_3 \quad (11)$$

Mit $\phi(|\mathbf{x}| \rightarrow \infty) = 0$ folgt $c_3 = 0$. Aus den Stetigkeitsbedingungen

$$\phi_I(|\mathbf{x}| = a) = \phi_{II}(|\mathbf{x}| = a) \quad \text{und} \quad \phi_{II}(|\mathbf{x}| = b) = \phi_{III}(|\mathbf{x}| = b) = 0$$

folgt:

$$c_2 = \frac{Q}{4\pi \epsilon_0 \epsilon_r} \frac{1}{b} \quad c_1 = \frac{Q}{4\pi \epsilon_0 \epsilon_r} \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right) \quad (12)$$

3 Dipolmoment

- Berechnen Sie das Dipolmoment \mathbf{p} für eine Kugel mit Radius a und Oberflächen-Ladungsdichte $\sigma = \sigma_0 \cdot \cos\vartheta$ (ϑ ist der Polarwinkel in Kugelkoordinaten). Überlegen Sie sich zuerst welche Komponenten des Dipolmoments aus Symmetriegründen verschwinden müssen, und berechnen Sie dann die verbleibende(n) Komponente(n).
- Zeigen Sie allgemein, dass das Dipolmoment \mathbf{p} einer Ladungsverteilung $\rho(\mathbf{x})$ unabhängig von der Wahl des Koordinatenursprungs ist (Translationsinvarianz), falls die Gesamtladung gleich Null ist.

Lösungsvorschlag:

- Die Ladungsverteilung ist rotationssymmetrisch bezüglich der z -Achse, d.h. es kann nur eine nichtverschwindende Komponente in z -Richtung geben. Es gilt: $\rho = \delta(r - a)\sigma$

$$p_z = \int d^3x xz \rho(\mathbf{x}) = \int dr d\theta d\varphi r^2 \sin(\vartheta) r \cos(\vartheta) \delta(r - a) \sigma_0 \cos(\vartheta) = 2\pi a^3 \sigma_0 \int_{-1}^1 dx x^2 = \frac{4\pi a^3 \sigma_0}{3} \quad (13)$$

-

$$\mathbf{p} = \int d^3x \mathbf{x} \rho(\mathbf{x}) = \int d^3x' (\mathbf{x}' + \mathbf{a}) \rho(\mathbf{x}' + \mathbf{a}) = \int d^3x' \mathbf{x}' \rho(\mathbf{x}' + \mathbf{a}) = \int d^3x' \mathbf{x}' \rho'(\mathbf{x}') \quad (14)$$

Dabei wurde ausgenutzt, dass $\int d^3x' \mathbf{a} \rho'(\mathbf{x}') = Q\mathbf{a} = 0$

4 Potentiale, Felder

- Gegeben sei das elektrische Feld $\mathbf{E}(\mathbf{x}) = (yz, xz, xy)^T$. Bestimmen Sie ein dazugehöriges elektrostatisches Potential.
- Gegeben sei das Magnetfeld $\mathbf{B}(\mathbf{x}) = B_0 \cdot \mathbf{e}_\varphi$ (in Zylinderkoordinaten). Wie lautet ein dazu passendes Vektropotential?
- Können die folgenden Vektorfelder ein statisches elektrisches Feld beschreiben? Wenn ja, dann geben Sie die dazugehörige Ladungsdichte ρ an.

$$\mathbf{F}_1(\mathbf{x}) = r \cdot \mathbf{e}_x \quad \mathbf{F}_2(\mathbf{x}) = f(r) \cdot \mathbf{e}_r$$

Lösungsvorschlag:

(a)

$$-\nabla\phi = \begin{pmatrix} yz \\ xz \\ xy \end{pmatrix} \Rightarrow \phi = -xyz + c \quad (15)$$

(b)

$$\nabla \wedge \mathbf{A} = B_0 \mathbf{e}_\varphi \quad \text{und} \quad \nabla = \mathbf{e}_r \partial_r + \frac{1}{r} \mathbf{e}_\varphi \partial_\varphi + \mathbf{e}_z \partial_z \quad (16)$$

Ansatz: $\mathbf{A} = A(r) \mathbf{e}_z$

$$\Rightarrow \nabla \wedge \mathbf{A} = \mathbf{e}_r \wedge \partial_r A(r) \mathbf{e}_z = -\partial_r A(r) \mathbf{e}_\varphi = B_0 \mathbf{e}_\varphi \quad (17)$$

$$\Rightarrow \partial_r A(r) = -B_0 \quad \Rightarrow A(r) = -B_0 r + c \quad \Rightarrow \mathbf{A} = (-B_0 r + c) \mathbf{e}_z \quad (18)$$

(c) Falls F_i ein elektrostatische Feld beschreibt, muss gelten:

$$\nabla \wedge \mathbf{E} = 0 \quad (19)$$

(1)

$$\nabla \wedge (r \mathbf{e}_x) = (\nabla r) \wedge \mathbf{e}_x + r (\nabla \wedge \mathbf{e}_x) = \frac{\mathbf{x}}{r} \wedge \mathbf{e}_x = \frac{1}{r} \begin{pmatrix} 0 \\ z \\ -y \end{pmatrix} \neq 0 \quad (20)$$

(2)

$$\nabla \wedge (f(r) \mathbf{e}_r) = \nabla \wedge \left(\frac{f(r\infty)}{r} \mathbf{x} \right) = \left(\nabla \frac{f(r)}{r} \right) \wedge \mathbf{x} + \frac{f(r)}{r} \nabla \wedge \mathbf{x} = \left(\mathbf{e}_r \partial_r \frac{f(r)}{r} \right) \wedge \mathbf{x} = 0 \quad (21)$$

Die Ladungsdichte berechnet sich über: $\nabla \cdot \mathbf{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho$

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = \nabla \cdot f(r) \mathbf{e}_r = \nabla \cdot \left(\frac{f(r)}{r} \mathbf{x} \right) \quad (22)$$

$$= \left(\nabla \frac{f(r)}{r} \right) \cdot \mathbf{x} + \frac{f(r)}{r} \nabla \cdot \mathbf{x} \quad (23)$$

$$= \mathbf{e}_r \cdot \mathbf{x} \left(\partial_r \frac{f(r)}{r} \right) + \frac{f(r)}{r} 3 = \frac{3f(r)}{r} + r \left(\partial_r \frac{f(r)}{r} \right) \quad (24)$$

5 Laplacegleichung in Zylinderkoordinaten

Zeigen Sie, dass die allgemeine Lösung der Laplacegleichung $-\nabla^2 \phi(\mathbf{x}) = 0$ in Zylinderkoordinaten gegeben ist durch:

$$\phi(\mathbf{x}) = A_0 + B_0 \cdot \ln(r) + \sum_{n=1}^{\infty} \left((A_n r^n + B_n r^{-n}) \cdot \cos n\varphi + (C_n r^n + D_n r^{-n}) \cdot \sin n\varphi \right)$$

Hinweis: Verwenden Sie den Separationsansatz $\phi(\mathbf{x}) = f(r)g(\varphi)$ und den Laplaceoperator in Zylinderkoordinaten $\nabla^2 = \partial_r^2 + \frac{1}{r} \partial_r + \frac{1}{r^2} \partial_\varphi^2$.

Lösungsvorschlag:

definiere: $\partial_r^2 + \frac{1}{r} \partial_r = \nabla_r^2$

$$\Rightarrow \nabla_r^2 f(r)g(\varphi) + \frac{1}{r^2} \partial_\varphi^2 g(\varphi)f(r) = 0 \quad (25)$$

$$\Rightarrow \frac{\nabla_r^2 f(r)}{f(r)} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial_\varphi^2 g(\varphi)}{g(\varphi)} = 0 \quad (26)$$

$$\Rightarrow \frac{r^2 \nabla_r^2 f(r)}{f(r)} + \frac{\partial_\varphi^2 g(\varphi)}{g(\varphi)} = 0 \quad (27)$$

Beide Terme hängen nur noch von einer Variablen ab, so dass gelten muss:

$$\text{I: } \frac{r^2 \nabla_r^2 f(r)}{f(r)} = -c \quad \text{und} \quad \text{II: } \frac{\partial_\varphi^2 g(\varphi)}{g(\varphi)} = c \quad (28)$$

Die Lösungen zu II sind von der Form $e^{\pm\varphi\sqrt{c}}$. Die Funktion $g(\varphi)$ muss nun aber der Randbedingung $g(2\pi) = g(0)$ (entspricht dem gleichen Punkt in Zylinderkoordinaten) genügen, das heißt periodisch sein. Daraus lässt sich der Wertebereich für c festlegen, denn:

$$c > 0 \quad \Rightarrow \quad g(\varphi) \propto e^{\pm\varphi\sqrt{|c|}} \quad \Rightarrow \quad \text{nicht periodisch} \quad (29)$$

$$c < 0 \quad \Rightarrow \quad g(\varphi) \propto e^{\pm i\varphi\sqrt{|c|}} \quad \Rightarrow \quad \text{periodisch} \quad (30)$$

Damit g auch noch 2π -periodisch ist, muss $c = -n^2$ mit $n \in \mathbb{N}$ gelten (lässt man ganz \mathbb{Z} für n zu, so erhält man keine neuen Lösungen). Die Lösungen von g in Abhängigkeit von n sind nun:

$$g_n(\varphi) = a_n \cos(n\varphi) + b_n \sin(n\varphi) \quad (31)$$

Nun muss noch die zugehörige Funktion $f_n(r)$ bestimmt werden. Wähle den Ansatz $f_n(r) \propto r^\alpha$.

$$\Rightarrow \quad (r^2 \partial_r^2 + r \partial_r) r^\alpha = (\alpha(\alpha - 1) + \alpha) r^\alpha = \alpha^2 r^\alpha = n^2 r^\alpha \quad (32)$$

$$\Rightarrow \quad \alpha^2 = n^2 \quad (33)$$

$$\Rightarrow \quad \alpha = \pm n \quad (34)$$

Daraus ergibt sich für $n \neq 0$:

$$f_n(r) = c_n r^{-n} + d_n r^n \quad (35)$$

Der Fall $n = 0$ muss gesondert betrachten, da es auch hier zwei linear unabhängige Lösungen gibt:

$$f_0(r) = c_0 + d_0 \ln(r) \quad (\text{Beweis durch z.B. nachrechnen}) \quad (36)$$

Summiert man nun über alle diese Lösungen $g_n(\varphi)f_n(r)$ mit beliebigen Koeffizienten, so ergibt sich die Behauptung.