

# Ferienkurs *Theoretische Mechanik* – Frühjahr 2009

## Starre Körper

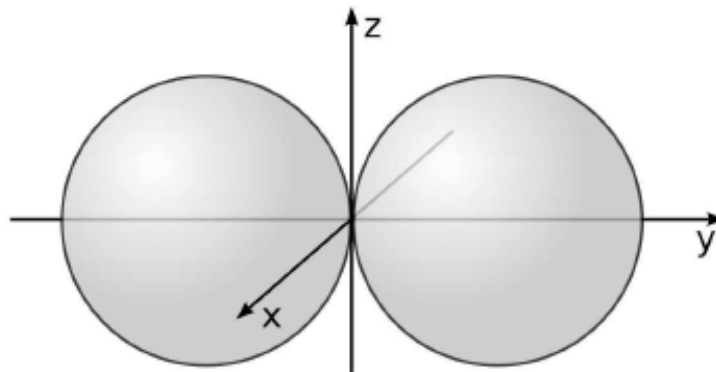
### 1 Bestimmung von Trägheitstensoren

Berechnen Sie die Komponenten  $I_{kl}$  des Trägheitstensors bezüglich des Schwerpunkts für folgende Körper:

- Eine Kugel mit Radius  $R$  mit einer in radialer Richtung quadratisch anwachsender Massendichte  $\rho(\vec{r}) = \mu r^2$
- Einen Zylinder mit Länge  $L$  und Radius  $R$  mit homogener Massendichte  $\rho$

Drücken Sie die Komponenten des Trägheitstensors durch die Gesamtmasse  $M$  aus.

### 2 Das Trägheitsmoment zweier Kugeln



Berechnen Sie den Trägheitstensor von zwei identischen Kugeln, die am Ursprung zusammengeklebt sind und jeweils den Radius  $R$  sowie die Masse  $M$  haben. Drücken Sie den Trägheitstensor durch die Masse aus.

### 3 Diagonalisieren des Trägheitstensors

Gegeben sei folgender nicht-diagonaler Trägheitstensor eines Körpers mit konstanter Massendichte und der Gesamtmasse  $M$ :

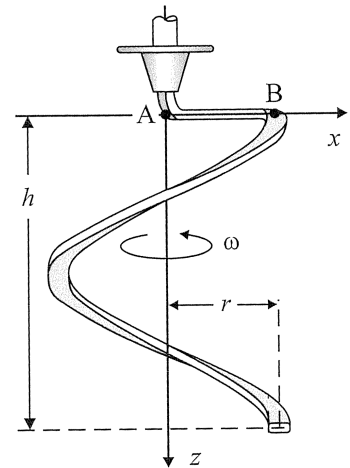
$$I = \frac{M}{12} \begin{pmatrix} \frac{3}{2}a^2 + \frac{1}{2}c^2 & 0 & \frac{1}{2}c^2 - \frac{1}{2}a^2 \\ 0 & a^2 + c^2 & 0 \\ \frac{1}{2}c^2 - \frac{1}{2}a^2 & 0 & \frac{3}{2}a^2 + \frac{1}{2}c^2 \end{pmatrix}$$

Bringen Sie den Tensor auf Diagonalf orm und bestimmen Sie die Hauptträgheitsmomente und -achsen. Bestimmen Sie eine Transformationsmatrix und daraus eine mögliche ausgeführte Operation auf das Koordinatensystem. Verifizieren Sie, dass sich der diagonalisierte Trägheitstensor durch Anwendung der Transformationsmatrix ergibt.

## 4 Eine Knetmaschine

Eine zylindrische Spirale mit  $n$  Windungen, Masse  $m$ , Höhe  $h$  und Radius  $r$  dreht sich mit konstanter Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  um die  $z$ -Achse.

- Berechnen Sie den Trägheitstensor der Knetspirale  
Hinweis: Vernachlässigen Sie den Beitrag der Spiralenhalterung von A nach B
- Welches Drehmoment muss das Lager im Punkt A aufnehmen?



## 5 Kegel im Schwerfeld

Es wird ein Kegel der Höhe  $H$  mit Öffnungswinkel  $2\alpha$  und konstanter Massendichte  $\rho$  betrachtet.

- Bestimmen Sie den Schwerpunkt des Kegels
- Berechnen Sie den Trägheitstensor  $I_{kl}^* = I_k^* \delta_{kl}$  im Hauptachsensystem mit Ursprung in der Spitze des Kegels. Drücken Sie das Ergebnis durch die Gesamtmasse  $M$  aus
- Berechnen Sie den Trägheitstensor  $I_{kl}^{CM} = I_k^{CM} \delta_{kl}$  im Hauptachsensystem mit Ursprung im Schwerpunkt des Kegels
- Stellen Sie die Lagrange-Funktion für einen Kegel im homogenen Schwerfeld  $\vec{g}$  der Erde auf, dessen Spitze an einem raumfesten Punkt aufgehängt ist, d.h. sich nicht bewegen kann. Zeigen Sie, dass sich die kinetische Energie in der Form  $T = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^3 I_k^* \omega_k^2$  schreiben lässt. Hierbei stellt  $\omega_i$  die Rotation um die kartesische  $\hat{e}_i$ -Achse dar.

Im weiteren Verlauf sind folgende Definitionen für die  $\omega_i$  zu verwenden:

$$\begin{aligned} \omega_1 &= \dot{\theta} \cos \psi + \dot{\phi} \sin \theta \sin \psi \\ \omega_2 &= -\dot{\theta} \sin \psi + \dot{\phi} \sin \theta \cos \psi \\ \omega_3 &= \dot{\psi} + \dot{\phi} \cos \theta \end{aligned}$$

Die Winkel  $\psi$ ,  $\phi$ ,  $\theta$  sind hierbei die Euler-Winkel, deren genaue Bedeutung im Folgenden jedoch nicht maßgeblich ist.

- Betrachten Sie den Fall, dass  $\psi = \phi = 0$  ist und der Kegel sich somit nur in einer Ebene senkrecht zur  $xy$ -Ebene bewegt.  
Stellen Sie die Bewegungsgleichung für  $\theta(t)$  auf und finden Sie die Gleichgewichtslagen und diskutieren Sie deren Stabilität.  
Lösen Sie die Bewegungsgleichung für kleine Auslenkungen um die stabile Gleichgewichtslage.